



Elektromagnetische Antriebe:

- 1 Torquemotor
- 2 Tauchspule
- 3 Proportionalmagnet
- 4 Linearmotor

Piezelektrische Antriebe:

- 5 Biegeaktuator
- 6 Hochvolt-Aktuator
- 7 Niedervoltaktuator
- 8 Doppelstapelantrieb
- 9 Torque-Block®

Beispiele von marco-Produkten:

- A Torque-Block® asy/tex/p1 (noch zu optimierende Kleinstgeometrie)
- B Torque-Block® pa/ptb/12/6,6x2,5
- C Torque-Block® pa/ptb/16/14x2,5
- D Kippspiegel asy/kiss/m/b
- E Aktuator pa/qna/10/8x8
- F Aktuator asy/pth/50/a
- G Kippdrehtisch asy/kdt

Es ist deutlich zu erkennen, daß bei dem Torque-Block® das Verhältnis von Hubarbeit zu Bauvolumen am Günstigsten ist.